

Inégalités

- Inégalité : $|xy| \leq \frac{1}{2}(x^2 + y^2)$. Exemple d'utilisation : Si f et $g \in L^2$, alors $fg \in L^1$.
- Inégalité triangulaire : $|\sum_{k=1}^n z_k| \leq \sum_{k=1}^n |z_k|$ avec égalité ssi les z_k sont nuls ou de même argument.
-), inégalité de la moyenne (dans les sommes et dans les intégrales).
- Inégalités de Cauchy-Schwarz, de convexité, IAF et Taylor-Lagrange ; à défaut étude de fonctions.
- Exemple : $(x_1 + x_2 + \dots + x_n)^2 \leq n(x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2)$: par Cauchy-Schwarz, avec cas d'égalité.
- Si $f \geq 0$ continue, alors $\int_I f(t) dt \geq 0$, avec égalité ssi f est identiquement nulle.
- Borne supérieure : Pour $A \subset \mathbb{R}$ non vide, $\sup A \leq m$ ssi A majorée par m . On a : $\alpha = \sup A$ ssi $\alpha \in A$ et $\alpha \in \overline{A}$.
- Existence d'un maximum : Preuve directe (majorant et élément) ; utilisation de la compacité.

Étude locale

- Une propriété est vraie au voisinage d'un point ssi il existe un voisinage de a où elle est vraie.
- Voisinage de $a \in \mathbb{R}$: $[a - \alpha, a + \alpha]$, voisinage de a^+ : $]a, a + \alpha]$, voisinage de $+\infty$: $[b, +\infty[$.
- Se ramener à des DL en 0 par $x = a + h$ (et $h = \frac{1}{x}$ en $+\infty$) ; procéder par substitutions (et rarement avec Taylor-Young, sauf pour les fonctions usuelles).
- Equivalents : Recherche de limite, signe asymptotique. Ne jamais utiliser de $+$ dans les équivalents.
- DL_0 = continuité ; DL_1 = dérivabilité. (si f dérivable p fois, où $p \geq 2$, on a DL_p , mais réciproque fausse).
- Th de la limite monotone. Suites $u_{n+1} = f(u_n)$, avec $f - \text{Id}$ de signe constant et/ou avec f croissante.
- $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ converge existe ssi $\sum (u_{n+1} - u_n)$ converge ; f converge en b^- ssi il existe $\lim_{x \rightarrow b} \int_a^x f'(t) dt$.

Théorème de la bijection et théorème des valeurs intermédiaires

- Th de la bijection : Si $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ est continue strictement monotone, $f : I \rightarrow f(I)$ bijection et f^{-1} continue.
- Remarque : Si $I = [a, b]$, alors $f(I) = [f(a), \lim_{x \rightarrow b^-} f]$, et de même pour les autres cas d'intervalles.
- Zéros : Etude de fonctions, TVI, théorème de Rolle, racines d'un polynôme.
- L'étude des variations et le TVI permettent de localiser les zéros (notamment pour les polynômes).
- Etude de suites définies implicitement. Exemple : $x^n = x + 1$: existence et unicité, DA.

Intégration

- Th fondamental du calcul différentiel : $f(x) = f(a) + \int_a^x f'(t) dt$, $F : x \mapsto \int_a^x f(t) dt$ est C^1 , et $F' = f$.
- Intégrations par parties : f continue et g de classe C^1 : $\int_a^b fg = [Fg]_a^b - \int_a^b Fg'$.
- Changements de variables : $\int_{\varphi(\alpha)}^{\varphi(\beta)} f(t) dt = \int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(u)) \varphi'(u) du$.
- Formule de Taylor-Lagrange avec reste intégral : $f(x) = P_n(x) + \int_a^x \frac{(x-t)^n}{n!} f^{(n+1)}(t) dt$.
- IAF : $|e^{ix} - e^{iy}| \leq |x - y|$; Taylor-Lagrange : $|\ln(1+x) - x| \leq \frac{1}{2}x^2 \sup_{t \in [0,x]} \frac{1}{(1+t)^2}$.

Fonctions de classe C^∞

- Opérations algébriques, formule de Leibniz (exemple : la dérivée n -ième de $x^2 f(x)$ contient 3 termes).
- Cas des séries entières : exemple $\frac{\sin x}{x} C^\infty$ sur $\mathbb{R}$.
- Difféo : Si $f C^p$ et f' ne s'annule pas, f est une bijection sur son image, $f^{-1} C^p$ et $(f^{-1})' = \frac{1}{f' \circ f^{-1}}$.

- Th du prolongement C^1 . Si en 0^+ , $f'(x) = \lambda + o(1)$, alors $f(x) = \lambda x + o(x)$, donc $f'(0)$ existe et vaut λ .

Intégrales impropres

- $\int_a^b f(t) dt$ converge ssi F converge en a^- et b^+ . Lorsque $f \geq 0$, on a $\int_a^b f(t) dt \in \mathbb{R} \cup \{+\infty\}$, car F croissante.
- Exemples classiques : $\int_0^{+\infty} e^{-\lambda t} dt$, intégrales de Riemann : $\int_1^{+\infty} \frac{dt}{t^\alpha}$ avec $\alpha > 1$; $\int_0^1 \frac{dt}{t^\alpha}$ (et $\int_a^b \frac{dt}{(t-a)^\alpha}$) avec $\alpha < 1$.
- f intégrable sur I ssi $\int_I |f(t)| dt < +\infty$. Dans ce cas, $\int_I f(t) dt$ existe (intégrale abs convergente).

Remarque : La notation $\int_I g(t) dt < +\infty$ n'a de sens que si g positive sur I . Elle est HP officiel.

- Comparaisons entre intégrales de fonctions positives : penser d'abord aux équivalents, puis aux $O(\dots)$.

Exemple : $\Gamma(\alpha) = \int_0^{+\infty} t^{\alpha-1} e^{-t} dt$ converge ssi $\alpha > 0$.

- Les intégrations par parties se font en toute rigueur sur des segments. On a $\int_a^b fg = [Fg]_a^b - \int_a^b Fg'$.

En tout cas, il faut que (au moins) deux termes sur les trois convergent.

- Les changements de variables valables directement mais pour φ bijection de classe C^1 :

$\int_I f(t) dt$ cv ssi $\int_{\varphi^{-1}(I)} f(\varphi(u)) \varphi'(u) du$ cv, et dans ce cas, les intégrales sont égales.

- Intégrales semi-convergentes : $\int_1^{+\infty} \frac{\sin t}{t} dt$: IPP sur $[1, x]$ pour justifier la convergence.
- Une fonction intégrable sur $[0, +\infty[$ ne converge pas nécessairement vers 0 en $+\infty$.

Séries

- Série = suite des sommes partielles, $\sum_{n \in \mathbb{Z}} a_n$ converge ssi les deux séries $\sum_{n \in \mathbb{N}} a_n$ et $\sum_{n \in \mathbb{N}^*} a_{-n}$ convergent.
- Comparaisons entre séries et intégrales (dans le cas des fonctions monotones).
- Comparaisons entre séries à termes positifs : penser d'abord aux équivalents, puis aux $O(\dots)$.
- Toute série absolument convergente est convergente : Ainsi, si $a_n = O(\frac{1}{n^2})$, alors $\sum a_n$ cv (absolument).
- Critère spécial des séries alternées (les sommes partielles forment deux suites adjacentes) ; majoration des restes.

Dans le cas de séries dont le signe alterne, utiliser le critère spécial, en décomposant (DL) si nécessaire :

Remarque : Si $a_n = \frac{(-1)^n}{\sqrt{n}} + \varepsilon_n$, avec $\varepsilon_n \sim \frac{1}{n}$, $\sum a_n$ diverge ssi $\alpha > 1$ (alors qu'on a $a_n \sim \frac{(-1)^n}{\sqrt{n}}$).

On effectue un DL jusqu'à obtenir un reste admettant un équivalent de signe constant (cf séries à termes positifs).

Suites de fonctions $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$

- Théorème d'interversion des limites. Continuité : Si $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$ fonctions continues converge uniformément vers f (sur tout segment), alors f est continue.
- Intégration sur un segment : Si $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$ fonctions continues cv uniformément vers f , alors $\int_J f = \lim_{n \rightarrow +\infty} \int_J f_n$.
- Dérivation : Si $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$ suite de fonctions C^1 converge vers f et si $(f'_n)_{n \in \mathbb{N}}$ cv uniformément vers g , alors $f' = g$.

Remarque : De plus, $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$ converge uniformément vers f sur tout segment.

Cas des fonctions C^∞ : On demande la cv uniforme des dérivées (d'ordre assez grand).

Séries de fonctions $\sum f_n$ (on suppose ici les f_n continues)

- Théorème de la double limite : Si $\sum f_n$ converge uniformément sur $[a, b[$ et si $\lim_{x \rightarrow b} f_n(x) = \lambda_n$, alors $\lim_{x \rightarrow b} \sum_{n=0}^{+\infty} f_n(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} \lambda_n$.
- Continuité et dérivation d'une série de fonctions. La condition d'uniformité porte sur la série des dérivées.

- La convergence normale sur I (c'est-à-dire $\sum \sup_I |f_n| < +\infty$) implique la convergence uniforme de $\sum f_n$ sur I .

Attention : La cv normale sur tout segment inclus dans $[0, 1[$ n'implique pas la cv normale sur $[0, 1[$. en revanche, si les f_n sont continues, on en déduit la continuité de la somme sur $[0, 1[$.

- Exemple de convergence uniforme sans convergence normale : $\sum_{n \geq 1} \frac{(-1)^{n-1}}{n} x^n$ sur $[0, 1]$.

Théorème de convergence dominée et intégrales paramétrées

- Suite d'intégrales : $\lim_{n \rightarrow +\infty} \int_I f_n(t) dt = \int_I f(t) dt$, où $f(t) = \lim_{n \rightarrow +\infty} f_n(t)$: l'hypothèse de domination uniforme par rapport à n (pour n assez grand) : $|f_n(t)| \leq \varphi(t)$, avec $\varphi : I \rightarrow \mathbb{R}$ intégrable.

- Limite (en $+\infty$) d'une intégrale paramétrée $g(x) = \int_I f(x, t) dt$: utiliser caractérisation séquentielle.

- Continuité d'une intégrale dépendant d'un paramètre $g(x) = \int_I f(x, t) dt$.

Pour prouver $g \in C^0$, on utilise la domination uniforme par rapport à x : $|f(x, t)| \leq \varphi(t)$, avec $\varphi : I \rightarrow \mathbb{R}$ intégrable.

Il suffit que la domination uniforme soit vraie sur tout segment (= sur un voisinage de chaque point).

Ne pas oublier la continuité des $x \mapsto f(x, t)$ et l'intégrabilité des $t \mapsto f(x, t)$.

- Si $I = [a, b[$, Pour prouver que $\lim_{x \rightarrow b} g(x) = \int_I F(t) dt$, où $F(t) = \lim_{x \rightarrow b} f(x, t)$, on utilise la caractérisation séquentielle pour se ramener à une suite d'intégrales (et on applique le th de convergence dominée).

On considère une suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ d'éléments de I tendant vers b , et on considère la suite $(g(x_n))_{n \in \mathbb{N}}$.

Hypothèse de domination : $\forall x \in V, |f(x, t)| \leq \varphi(t)$, avec $\varphi : I \rightarrow \mathbb{R}$ intégrable et V voisinage de b .

- Dérivation d'une intégrale dépendant d'un paramètre $g(x) = \int_I f(x, t) dt$.

Pour prouver $g \in C^1$, l'hypothèse de domination porte sur $\frac{\partial f}{\partial x}$: on suppose $\forall x, \left| \frac{\partial f}{\partial x}(x, t) \right| \leq \varphi(t)$.

Ne pas oublier les autres hypothèses : les $x \mapsto f(x, t)$ sont C^1 , et les $t \mapsto f(x, t)$ sont intégrables.

Pour prouver $g \in C^p$, avec $p \geq 1$, l'hypothèse de domination porte sur la dérivées d'ordre p .

Intégration d'une série $\sum f_n$ de fonctions continues $f_n : I \rightarrow \mathbb{R}$.

- Si convergence uniforme (normale) et si I est un segment $I = [a, b]$, alors $\int_I \sum_{n=0}^{+\infty} f_n = \sum_{n=0}^{+\infty} \int_I f_n$.

- ITT : Si $f = \sum_{n=0}^{+\infty} f_n$ continue (par morceaux) et $\sum_{n=0}^{+\infty} \int_I |f_n| < +\infty$, f intégrable et $\int_I f = \sum_{n=0}^{+\infty} \int_I f_n$.

S'il faut prouver la continuité de f , utiliser la convergence uniforme (ou normale) (sur tout segment).

- Pour les séries vérifiant le CSSA, on peut utiliser la cv dominée : $\int_I \lim_{n \rightarrow +\infty} S_n = \lim_{n \rightarrow +\infty} \int_I S_n$.

Séries entières

- Rayon de convergence : $R = \sup \{ \rho \in \mathbb{R}^+ \mid (a_n \rho^n)_{n \in \mathbb{N}} \text{ bornée} \}$.

R est l'unique réel tel que la série $\sum a_n z^n$ converge absolument pour $|z| < R$, et diverge si $|z| > R$.

- Critère de d'Alembert : On suppose $\lim_{n \rightarrow +\infty} \left| \frac{u_{n+1}}{u_n} \right| = k$. Si $k < 1$, $\sum u_n$ cv abs ; si $k > 1$, $\sum u_n$ diverge

On ne peut rien dire si $k = 1$ (Raabe-Duhamel HP : si $\frac{u_{n+1}}{u_n} = 1 + \frac{\alpha}{n} + O(\frac{1}{n^2})$, alors $u_n \sim \lambda n^\alpha$, et $\sum u_n$ cv ssi $\alpha < -1$).

Application aux séries : S'il existe $\lim_{n \rightarrow +\infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| = L$, alors le rayon de cv de $\sum a_n z^n$ vaut $\frac{1}{L}$.

- Séries lacunaires $\sum a_n z^{np+r} = z^r \sum a_n (z^p)^n$

Remarque : On peut appliquer d'Alembert à $\sum u_n$, avec $u_n = a_n z^{np+r}$, car $\left| \frac{u_{n+1}}{u_n} \right| = \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| |z|^p$.

- Produit de Cauchy de deux séries entières : le rayon de cv du produit est $\geq \min(R, R')$.

- Dérivées : Si $f(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} a_n x^n$, alors $f'(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} (n+1)a_{n+1}x^n$ et $xf'(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} na_n x^n$.

Exemple : $\frac{1}{(1-x)^2} = \sum_{n=0}^{+\infty} (n+1)x^n$; $\frac{1}{(1-x)^{p+1}} = \frac{1}{p!} \sum_{n=0}^{+\infty} (n+1)\dots(n+p)x^n = \sum_{n=0}^{+\infty} \binom{n+p}{p} x^n$.

- On a aussi $a_n = f^{(n)}(0)/n!$, donc deux séries entières qui coïncident au voisinage de 0 sont égales.

Systèmes différentiels et équations différentielles linéaires

- Utilisation des séries entières pour déterminer des solutions d'équations différentielles.

- Equation différentielle linéaire résolue d'ordre 1 : $y'(t) = a(t)y(t) + b(t)$.

Les solutions de $(H) : y'(t) = a(t)y(t)$ sont les $ke^{A(t)}$: autrement dit, $\text{Ker}(D - a \text{Id}) = \mathbb{R}e^{A(t)}$.

- Cas des équations différentielles à coefficients constants $y''(t) + ay'(t) + by(t) = f(t)$.

Cas homogène : équation caractéristique. Cas d'un second membre polynôme-exponentiel $P(t)e^{\mu t}$: solution particulière $Q(t)e^{\mu t}$, avec $\deg Q = m + \deg P$, où m ordre de multiplicité de γ de l'équation caractéristique.

Suites récurrentes linéaires

Suites de type Fibonacci : $u_{n+2} + au_{n+1} + bu_n = 0$: Solutions $\alpha\lambda^n + \beta\mu^n$ et $(\alpha + \beta n)\lambda^n$; cas général $X_{n+1} = AX_n$.

Espaces vectoriels normés

- Normes, normes équivalentes en dimension finie, limite (distance), limite dans un evn de dim finie.

- Limite (distance), adhérence, fermé, ouvert (deux définitions), fermé $\{(x, y) \mid f(x, y) \geq 0\}$ avec $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ continue, intersection finie d'ouverts (ou de fermés), union infinie d'ouverts.

Compact = fermé borné : propriété des bornes atteintes (Weierstrass).

- Les applications linéaires en dimension finie vérifient $\|u(x)\| \leq k\|x\|$, donc sont lipschitziennes (et continues).

- Normes sur $\mathcal{L}(\mathbb{R}^n)$ et $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, normes d'algèbres. Norme subordonnée $N(A) = \sup_{X \neq 0} \frac{\|AX\|}{\|X\|}$.

Fonctions de plusieurs variables

- Continuité : caractérisation séquentielle, pincement : $|f(x) - l| \leq \varphi(\|x\|)$ et $\lim_{r \rightarrow 0} \varphi(r) = 0$.

- Applications de classe C^1 : Les dérivées partielles existent et sont continues.

- Si f est C^1 sur U , f admet un $DL_1(a) : f(a+h) = f(a) + u(h) + o(\|h\|)$. On pose $u(h) = df(x) \cdot h$.

Dans le cas des fonctions f à valeurs réelles, $u(h) = \nabla f(a) \cdot h$: forme linéaire.

- La matrice jacobienne $J_f(x)$ de $f : x \mapsto (f_i(x))_{1 \leq i \leq n}$ est la matrice de $df(x)$, c'est-à-dire $J_f(x) = \left(\frac{\partial f_i}{\partial x_j} \right)_{1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq p}$.

- Dérivée le long d'un chemin : La dérivée de $t \mapsto f(\varphi(t))$ est $df(\varphi(t)) \cdot \varphi'(t)$. Ainsi, $f(x) = f(0) + \int_0^1 df(tx) \cdot x dt$.

- Plus généralement, la différentielle d'une composée $f \circ g$ est la composée des différentielles.

Règle de la chaîne : si $g(x) = f(y(x)) = f(y_1(x), \dots, y_n(x))$, alors $\frac{\partial g}{\partial x_i}(x) = \sum_{j=1}^n \frac{\partial f}{\partial y_j}(y(x)) \frac{\partial y_j}{\partial x_i}(x)$.

- Extrema d'une fonction à valeurs réelles : sur un compact (= fermé borné), les bornes sont atteintes. En tout point intérieur où f admet un extremum (local), le gradient de f est nul (point critique).

- DL à l'ordre 2 d'une fonction $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ de classe C^2 : matrice Hessienne.

Condition suffisante de minimum local strict : $\text{grad } f(x_0) = \vec{0}$ et $H_f(x_0) \in S_n^{++}(\mathbb{R})$

Condition nécessaire de minimum local : $\text{grad } f(x_0) = \vec{0}$ et $H_f(x_0) \in S_n^+(\mathbb{R})$.